

# GEPRC TAKER F405 BLS 50A 飞塔

## 飞控参数

固件目标:	GEPRCF405
主控:	STM32F405
陀螺仪:	ICM 42688-P
黑匣子:	16MB
气压计:	NO
BEC:	5V,9V
最大外尺寸:	36 x 36mm Board
安装孔位:	30.5 x 30.5mm(M3)
输入电压:	3-6S
Uart串口:	6个

## 电调参数 (ESC)

持续电流:	50A
瞬间电流:	55A(5s)
支持电池:	3-6S LiPo
支持协议:	Oneshot125/Oneshot42/Mulishot modes Dshot 150/300/600
支持固件:	G_H_30

## 模拟图传:

标识符	设置/MSP	外设
USB VCP	<input checked="" type="checkbox"/> 115200	已禁用   AUTO
UART1	<input type="checkbox"/> 115200	VTX_IRC Tamp   AUTO
UART2	<input type="checkbox"/> 115200	已禁用   AUTO

其他功能	
<input checked="" type="checkbox"/> AIRMODE	永久启用AirMode
<input checked="" type="checkbox"/> OSD	OSD
<input type="checkbox"/> DYNAMIC_FILTER	动态滤波滤波

## FPV 摄像头:

其他功能	
<input checked="" type="checkbox"/> AIRMODE	永久启用AirMode
<input checked="" type="checkbox"/> OSD	OSD
<input type="checkbox"/> DYNAMIC_FILTER	动态滤波滤波

## 接收机:

标识符	设置/MSP	串行数字接收机
USB VCP	<input checked="" type="checkbox"/> 115200	<input type="checkbox"/>
UART1	<input type="checkbox"/> 115200	<input type="checkbox"/>
UART2	<input type="checkbox"/> 115200	<input checked="" type="checkbox"/>

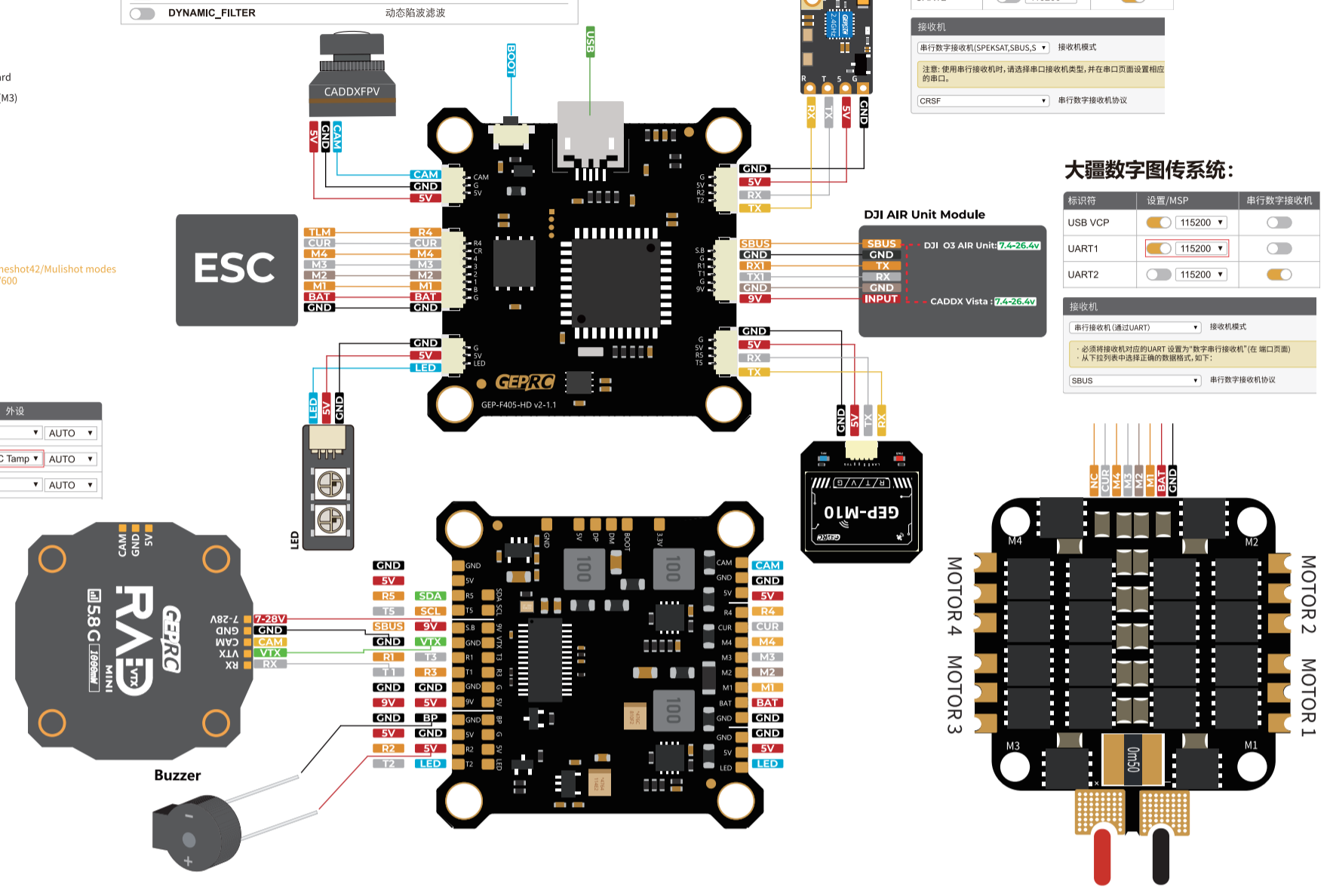
接收机	
串行数字接收机(SPEKSAT,SBUS,S)	接收机模式
注意: 使用串行接收机时, 请选择串口接收机类型, 并在串口页面设置相应的串口。	
CRSF	串行数字接收机协议

## 大疆数字图传系统:

标识符	设置/MSP	串行数字接收机
USB VCP	<input checked="" type="checkbox"/> 115200	<input type="checkbox"/>
UART1	<input checked="" type="checkbox"/> 115200	<input type="checkbox"/>
UART2	<input type="checkbox"/> 115200	<input checked="" type="checkbox"/>

接收机	
串行接收机(通过UART)	接收机模式
- 必须选择接收机对应的UART 设置为“数字串行接收机”(在 串口页面) - 从下拉列表中选择正确的数据格式, 如下:	
SBUS	串行数字接收机协议



# GEPRC TAKER F405 BLS 50A STACK

## FC

Target:	GEPRCF405
MCU:	STM32F405
IMU:	ICM 42688-P
Blackbox:	16MB
Baro:	NO
BEC:	5V,9V
Size:	36 x 36mm Board
Install hole:	30.5 x 30.5mm(M3)
Input Voltage:	3-6S
Uart:	6

## ESC

Continuous Current:	50A
Burst Current:	55A(5s)
Input Voltage:	3-6S LiPo
Support Protocol:	Oneshot125/Oneshot42/Mulishot modes Dshot 150/300/600
Support Firmwar:	G_H_30

## Analog VTX:

Identifier	Configuration/MSP	Peripherals
USB VCP	<input checked="" type="checkbox"/> 115200	Disabled   AUTO
UART1	<input type="checkbox"/> 115200	VTX_IRC Tamp   AUTO
UART2	<input type="checkbox"/> 115200	Disabled   AUTO

Other Features	
<input checked="" type="checkbox"/> AIRMODE	永久启用AirMode
<input checked="" type="checkbox"/> OSD	OSD
<input type="checkbox"/> DYNAMIC_FILTER	动态滤波滤波

## Camera:

Other Features	
<input checked="" type="checkbox"/> AIRMODE	永久启用AirMode
<input checked="" type="checkbox"/> OSD	On Screen Display
<input type="checkbox"/> DYNAMIC_FILTER	Dynamic gyro notch filtering

## Receiver:

Identifier	Configuration/MSP	Serial RX
USB VCP	<input checked="" type="checkbox"/> 115200	<input type="checkbox"/>
UART1	<input type="checkbox"/> 115200	<input type="checkbox"/>
UART2	<input type="checkbox"/> 115200	<input checked="" type="checkbox"/>

Receiver	
Serial-based receiver(SPEKSAT,S)	Receiver Mode
Note: Remember to configure a Serial Port (via Ports tab) and choose a Serial Receiver Provider when using RX_SERIAL feature.	
CRSF	Serial Receiver Provider

## DJI Diagram FPV System:

Identifier	Configuration/MSP	Serial Rx
USB VCP	<input checked="" type="checkbox"/> 115200	<input type="checkbox"/>
UART1	<input checked="" type="checkbox"/> 115200	<input type="checkbox"/>
UART2	<input type="checkbox"/> 115200	<input checked="" type="checkbox"/>

Receiver	
Serial (via UART)	Receiver Mode
* The UART for the receiver must be set to "Serial Rx" (in the Ports tab) * Select the correct data format from the drop-down, below.	
SBUS	Serial Receiver Provider

